入射器DC電子銃での加速電圧 変動の影響

2009年2月17日(火)14時~ 第34回ビームダイナミックスWGミーティング KEK3号館5F会議室

高エネルギー加速器研究機構 放射光源研究系 宮島 司

計算の目的

- DC電子銃(500 kV)の加速電圧が、変動したときのビームの質への影響を 調べる
- 計算のステップ
- 1. 入射器超伝導空洞出口での計算(DC電子銃の加速電圧の影響の評価)
- 2. 合流部出口での計算(分散関数のある場所での影響の評価)
- 500 kVの加速電圧に対して、±1%(±5 kV)の電圧変動の影響について 計算した(高エネルギーモード(8 MeV)の場合のみ)
- Elegantで合流部でのR56を計算し、超伝導入射器出口でのエネルギー
 変化量から、合流部出口での到達時間のずれを計算する

計算方法(ステップ1)

- DC電子銃の加速電圧の誤差がビームの質に与える影響を調べる
- DC電子銃:1台
- 設定する量:加速電圧(通常は500 kV)
- 500 kVの加速電圧を中心として誤差を与える
 - 加速電圧の誤差:設定値の±1%
- GPTを用いて、空間電荷効果を含んだトラッキングを行う
- 空洞出口(カソード面から4.5 mの位置)まで計算
- 計算する物理量:
 - 規格化エミッタンス
 - rmsビームサイズ
 - rmsバンチ長
 - 運動エネルギー
 - rmsエネルギー拡がり
 - 空洞出口までの到達時間

今回の計算

- ステップ1:カソード面から空洞出口まで
- バンチャー空洞、入射器超伝導空洞3台の影響を含む
- DC電子銃での加速電圧の誤差(それ以外のパラメタは固定)
- 出口でのビームエネルギー:8 MeV



高エネルギーモード



- Max(Ez) = 30 MV/m に制限(Eaccで 15 MV/m)
- バンチ電荷:-80pC
- 粒子数:50 k particles
- 空間電荷効果計算(3d-mesh, CG)
- ビームサイズ : 0.503367 mm
- レーザーパルス長: 25.2024 ps
- ソレノイド1の磁場:0.0370703 T
- ソレノイド2の磁場:0.0297391 T
- バンチャー空洞の加速電場:1.25906 MV/m
- 1番目SRFの加速電場:8.1881 MV/m
- 2番目SRFの加速電場: 29.99 MV/m
- 3番目SRFの加速電場: 30.0 MV/m
- ・ バンチャー空洞の位相:-89.801度
- 1番目SRFの位相:-39.8224度
- 2番目SRFの位相:-16.5836度
- 3番目SRFの位相: 9.81271度
- ソレノイド1の中心位置:0.321 m
- ソレノイド2の中心位置:0.704 m
- バンチャー空洞の中心位置:1.128 m



入射器超伝導空洞の振幅誤差(1) 運動エネルギー



入射器超伝導空洞の振幅誤差(2) rmsエネルギー拡がり



入射器超伝導空洞の振幅誤差(3) z = 4.5 mまでの到達時間



入射器超伝導空洞の振幅誤差(4) 規格化rmsエミッタンス



 $\delta_V = 0.1 \%$

• 0.802 μm rad / 0.268 mm mrad (0.299%)

 $\delta_V = 0.1 \%$

• 0.752 μm rad / 0.268 mm mrad (0.280%)

入射器超伝導空洞の振幅誤差(5) rms水平方向ビームサイズ



• 7.08 μm / 0.137 mm (5.17%)

• 7.08 μm / 0.137 mm (5.17%)

入射器超伝導空洞の振幅誤差(6) rmsバンチ長



まとめ DC電子銃の電圧誤差

- ・ 電圧誤差の影響(0.1%の電圧誤差を与えた)
- Rmsビームサイズの変化量が一番大きいが、5%程度

| | 超伝導空洞3台 |
|-------------------------|--|
| 振幅の変化 <i>,</i> ∆V/V₀(%) | 0.1 % |
| 運動エネルギーの変化 | -3.69 keV / 7.89 MeV (-0.047%) |
| エネルギー拡がりの変化 | 0.123 keV / 31.6 keV (0.388%) |
| 到達時間の変化 | -0.283 ps (-0.132 degree) |
| 規格化エミッタンスの変化 | 水平方向: 0.802 |
| Rmsビームサイズの変化 | 水平方向 : 7.08 μm / 0.137 mm (5.17%) 垂直方向 : 7.08 μm / 0.137 mm (5.17%) |
| バンチ長の変化 | -18.1 µm / 0.629 mm (-2.89%) |

加速電圧誤差0.1%であれば、ビームの品質は問題なさそう(合流部前まで)

ステップ2:合流部での計算

- 合流部(分散関数あり)での影響(エネルギー拡がり、到達時間のずれ)を調べる
- 単粒子計算:
 - 合流部入口から出口まで
 - ステップ1で計算した、ビームのエネルギー、エネルギー拡がりを利用
 - 空間電荷効果なし
 - 合流部でのR56の値から到達時間のずれを計算
- 複数粒子計算:
 - 超伝導空洞入口から合流部出口まで
 - 空間電荷効果あり
 - 分散関数、空間電荷効果を含んだ全ての影響を調べる(時間が掛かる)
- 今回は、elegantで合流部のR56を計算し、ステップ1の計算で得られたエネル ギー変化量から、合流部出口での遅れ時間を計算する
- また、ステップ1のエネルギー拡がりの変化量から、バンチ長の変化量を計算する
- 対象とする合流部:2つ
 - 入射角16度、セクター型偏向電磁石3台(エッジフォーカス付き)
 - 入射角16度、矩形型偏向電磁石3台+四極電磁石2台

$$\delta = \frac{P - P_0}{P}$$

 $\Delta z = R_{56}\delta$

対象とする合流部

- 次の2つの合流部(入射角16度)について計算した
 - セクター型:セクター型偏向電磁石3台(-19度、22度、-19度、エッジフォーカス付き)
 - 矩形型:入射角16度、矩形型偏向電磁石3台(-16度、16度、-16度)+四極電磁石2台
- 2つの合流部に対して、elegantを用いてR56を計算
- R56とステップ1で求めたエネルギーのずれ量から合流部出口での到達時間の遅れを計算



分散関数

セクター型



矩形型



セクター型の場合、偏向電磁石間には 四極電磁石は配置しない 2番目の偏向電磁石の出入口に角度 を与えて、合流部出口での分散関数 をゼロにする 矩形型の場合、B1-B2間、B2-B3間に 四極電磁石を配置する これを利用して、合流部出口での分 散関数をゼロにする

中心エネルギーのずれによる合流部出口での 到着時間の遅れ

- ステップ1で計算した位置から、合流部出口までのR56の計算値(elegantにより計 算) □ セクター型:R56 = -0.08404 (m) □ 矩形型: R56 = -0.05064 (m) AKE = 3.69 keV 誤差なしの場合の運動量: P0 = 8.38187 (MeV/c) 振幅のずれ0.1%のとき • 誤差ありの場合の運動量: P = 8.38556 (MeV/c) $\Delta z = R_{56}\delta$ 運動量のずれ量: δ= (P0 – P)/P = 0.000441 $\delta = \frac{P - P_0}{P}$ エネルギーの違いによる到達時間の遅れ □ セクター型(z=4.5 mから合流部出口まで△S=3.1559 (m)) **d**t KE = $\Delta S/c^*(1/\beta - 1/\beta_0) = -17.21$ (fs) □ 矩形型(z=4.5 mから合流部出口まで△S=3.2691 (m)) **d**t KE = $\Delta S/c^*(1/\beta - 1/\beta_0) = -17.83$ (fs) R56による到達時間の遅れ •
 - ロ セクター型:dt_R56 = -R56*δ/(β*c) = 123.87 (fs) [0.05797 degree]
 ロ たいかい は DEC DEC*S((β*c)) = 74.64 (fs) [0.02402 degree]
 - □ 矩形型: dt_R56 = -R56**δ*/(*β**c) = 74.64 (fs) [0.03493 degree]
- エネルギーの違い+R56による到達時間の遅れ
 - **ロ** セクター型:dt = 106.66 (fs) [0.04991 degree]
 - □ 矩形型: dt = 56.81 (fs) [0.02659 degree]

エネルギー拡がりの変化によるバンチ長の変化

- エネルギー拡がりの変化(バンチャー空洞の0.1度位相変化)
- $\sigma_{\rm E} = 0.123 \, {\rm keV}$
- $\sigma_{\gamma} = 0.0002407$
- $\sigma_{\rm P} = {\rm mc}^2 * ({\rm sqrt}((\gamma_0 + \sigma_{\gamma})^2 1) {\rm sqrt}(\gamma_0^2 1)) = 0.0001232 ({\rm MeV/c})$
- $\delta = \sigma_{\rm P} / P_0 = 1.4701 e{-}005$
- エネルギー拡がりとR56によるバンチ長の伸び(空間電荷効果はなし)
 - (1) セクター型
 - $\Delta\sigma_{\!_{z}}$ = R56 * δ = 1.236 (μ m) [バンチ長 0.6 mmに対して]
 - (2)矩形型

*∆σ*_z = R56 * *δ* = 0.744(µm) [バンチ長 0.6 mmに対して]

合流部での影響のまとめ

- ステップ1での計算結果(エネルギーの変化、エネルギー拡がり)と、 elegantを用いて計算したR56の値を利用して、合流部出口でのビームの 到着時間の遅れとバンチ長の変化を計算した
- ・ 合流部は、セクター型と矩形型電磁石を用いた二つのタイプについて計算した
- 合流部出口での到着時間の変化(エネルギー変化量3.69 keVの場合)
 - セクター型:dt = 123.87 (fs) [0.05797 degree]
 - 矩形型: dt = 74.64 (fs) [0.03493 degree]
- 合流部出口でのバンチ長の変化
 - セクター型:

⊿*σ*_z = R56 * *δ* = <mark>1.236 (μm)</mark> [バンチ長 0.6 mmに対して]

- 矩形型

Δσ₇ = R56 * δ = 0.744(μm) [バンチ長 0.6 mmに対して]

 振幅誤差0.1%、位相誤差0.1度であれば、合流部での影響も十分小さい といえる

課題

- 複数粒子計算:
 - 超伝導空洞入口から合流部出口まで
 - 空間電荷効果あり
 - 分散関数、空間電荷効果を含んだ全ての影響を調べる(時間が掛かる)
- ・ 合流部を含んだGPT用の入力ファイルとそのベンチマークが終了した (Twissパラメタ、分散関数のチェック)
- 四極電磁石5台のマッチング部と合流部のパラメタの最適化を始めている
- 最適化が終了したら、分散関数、空間電荷効果を全て含んだ場合についての振幅・位相誤差の計算を行う予定

80

16 deg merger (sector magnet), b1=40, ENX=1e-7

GPT, dtmax = 10 ps

ベータトロン関数のチェック 左図:セクター型 右図:矩形型

ElegantとGPTで比較

GPT, dtmax = 5 psGPT dtmax = 5 psGPT, dtmax = 2 psGPT dtmax = 2 ps60 β_x (CSbetaxref) (m) GPT, dtmax = 1 psGPT dtmax = 1 ps β_x (CSbetax) (m) 0 05 elegant elegant 50 20 0 0 2 4 6 2 4 6 z (m) z(m)

100

16 deg merger (rectangular magnet), b1=40, ENX=1e-7

GPT dtmax = 10 ps